ロボット関連技術PRカード

1．企業概要

会社名	株式会社レクア			代表者名	藤縄　清志		
				窓口担当	藤縄　清志		
事業内容	電子機器開発、ソフトウェア受諾開発			U R L	https://www.requa.jp/		
主要製品	体感型歩行自立支援システム　アルブル						
所在地	〒106-0045　東京都港区麻布十番二丁目 12 番 5 号-701 号						
電話／FAX 番号	03-5730-0282／-			E-mail	info@requa.jp		
資本金（百万円）	10	設立年月	2001 年 1 月	売上（百万円）	75	従業員数	8

2．PR事項

『 歩き方の体感と共感で歩行の自立支援に繋げます 』

体感型歩行自立支援システム

Arbre アルブル

＜課題＞ *高齢者や障がい者の方々が、自分自身の「歩き方」を理解すること・伝えることは難しい高齢者や障がい者を支える施設スタッフや理学療法士・ご家族の方々も観察と経験だけでは正確な状態把握・歩行自立支援プログラムの作成は難しい。*

① インソールのセンサが「歩き方」を感知。その情報を振動ベルトに伝え、歩き方を「体感」させます
② 利用者の「歩き方」を、パートナーも一緒に「共感」することができます
③ 「キューイング」による歩行改善ができます
④ タブレットを利用することで、変化・成長が「見える」評価システムです
⑤ クラウドに蓄積した歩行データをいつでも「共有」できます

＜お悩み解決＞ *利用者は、自分自身の「歩き方」を振動によって、「体感」できます。これにより、自分の歩行に「気づき」、歩き方を意識することで、歩行改善効果を促進します。*
パートナーも利用者の「歩き方」をリアルタイム共感することで、的確なアドバイスが可能です。
また、ベルトの振動による任意のリズム提示が可能で、パーキンソン病患者のかたや、フレイル予防に効果が期待できます。

3．特記事項（得意技術以外に PR したい事項　例：特許情報、応用分野、表彰・認定）

●東京都次世代イノベーション創出プロジェクト 2020　採択
●早稲田大学の特許第 4911738 号　歩行リハビリ支援装置の特許技術を活用、商品化
●研究成果の学会・論文発表　：日本支援工学理学療法学会学術会議、日本老年療法学会学術会議
日本運動器理学療法学会、日本バイオフィードバック学会学術総会、日本生活支援工学会　等

無断転載不可